Lineal Hull: Two algorithms for convex hull

M. García Sánchez¹, A. León Salas¹, and J. C. Torres Cantero¹ *

¹Laboratorio de Realidad Virtual - Universidad de Granada, España

Abstract

This poster proposes a concept that improves the existing algorithms for convex hull. This concept can be applied whether the initial points are sorted or not. The results show a comparation with Quick-Hull (QH) [BDH96]

Categories and Subject Descriptors (according to ACM CCS): I.3.5 [Computer Graphics]: Computational Geometry and Object Modeling—Geometric, algorithms, languages, and systems

1. Puntos ordenados

La idea consiste en ir dividiendo el espacio en subespacios. La solución S se inicializa con los puntos extremos. Todos los puntos se procesan iterativamente. En cada iteración se obtiene el convex hull de los puntos ya procesados. Para un punto x: llamamos S_i al punto que pertenece a la solución que está inmediatamente detrás de x, S_{i-1} al anterior a S_i y S_n al último de la lista.

- 1. Si x está por debajo de la recta S_i S_n : Descartamos x.
- Si x está por encima de la recta S_i S_n, pero bajo la recta S_i S_{i-1}: Añadimos x a la solución después de S_i.
- 3. Si x está por encima de la recta recta S_i S_{i-1} : Eliminamos S_i de la solución y actualizamos los sub-espacios siendo ahora S_{i-1} el nuevo S_i , repetimos recursivamente, la comprobación.

Esta idea (ver Figura 1) calcula la parte superior de la envolvente, analogamente calculamos la parte inferior.

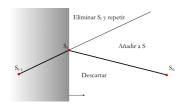


Figure 1: Idea en la que se basa el algoritmo

© The Eurographics Association 2012

2. Puntos desordenados

Para puntos desordenados el concepto es el mismo, pero en lugar de hacer una comprobación hacia delante, es necesario hacer una actualización en ambos sentidos.

3. Resultados

Se han realizado dos implementaciones: Una asumiendo los puntos ordenados y otra no. En la Figura 2 vemos los tiempos de QH (Azul), Lineal Hull Desordenado (Verde), Lineal Hull Ordenado (Amarillo) en función del número de puntos. Ambas soluciones mejoran para conjuntos de puntos distribuidos de forma aleatoria. Sobre todo la que asume los puntos ordenados.

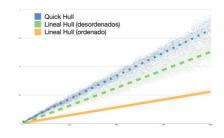


Figure 2: Comparación Tiempo / Nº Puntos

References

[BDH96] BARBER C. B., DOBKIN D. P., HUHDANPAA H.: The quickhull algorithm for convex hulls. *ACM Trans. Math. Softw.* 22, 4 (1996), 469–483. 1



^{*} Este trabajo ha sido parcialmente financiado por la Consejería de Innovación Ciencia y Empresa de la Junta de Andalucía a través del proyecto de excelencia PE09-TIC-5276